

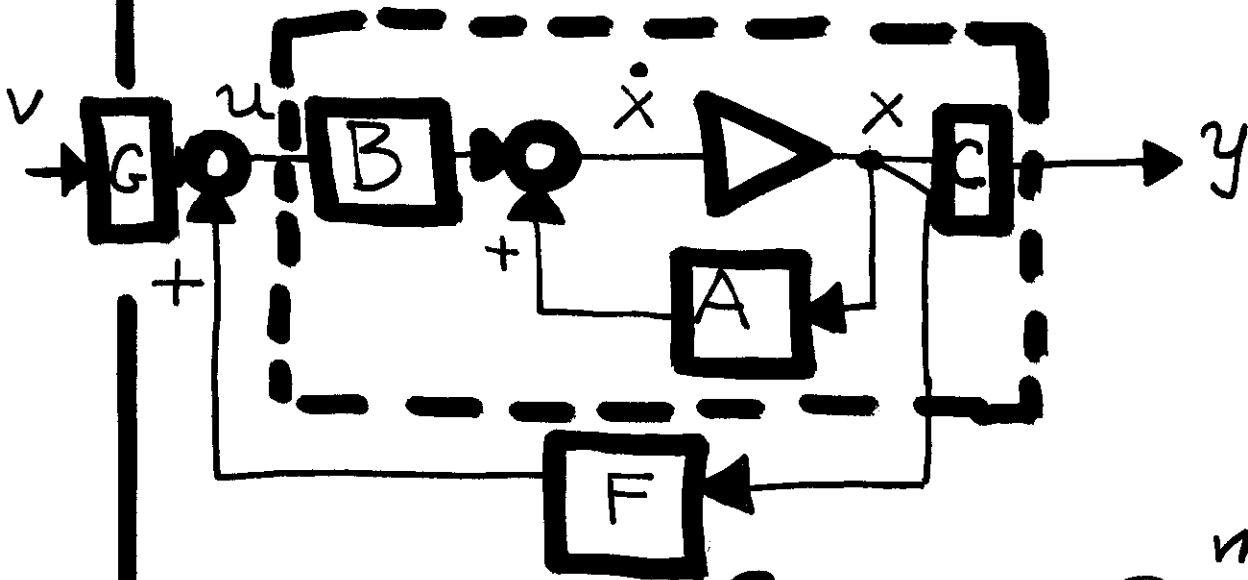
1

ODSPRZĘGANIE

Obiekt :
$$\begin{cases} \dot{x} = Ax + Bu \\ y = Cx \end{cases}$$

$x \in \mathbb{R}^n, u, y \in \mathbb{R}^m$

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}, B \in \mathbb{R}^{n \times m}, C \in \mathbb{R}^{m \times n}$



$F \text{ i } G = ? \quad F \in \mathbb{R}^{m \times n}$
 $G \in \mathbb{R}^{m \times m}$

Macierze transmitancji operatorowych
 $(V(s) \rightarrow Y(s))$:

$$G(s) = C (sI - A - BF)^{-1} B G$$

↑ ma być macierz diagonalna *nieoblicz*

2

(A, B, C) - obiekt jest odspiegany
(autonomous) gdy

\exists
 $F \in \mathbb{R}^{m \times n}$
 $G \in \mathbb{R}^{m \times m}$
 $G(s)$ jest diagonalna i
nieobliwa

Warunek konieczny i wystarczający
dlp (A, B, C) -obiekta odspiegłego:

!

$$\det B^* = \det \begin{bmatrix} C_1^T A^{d_1} B \\ \vdots \\ C_m^T A^{d_m} B \end{bmatrix} \neq 0$$

gdzie

$$C = \begin{bmatrix} C_1^T \\ \vdots \\ C_m^T \end{bmatrix}$$

C_i^T - i-ty wiersz
macierzy C
 $C_i^T \in \mathbb{R}^{1 \times n}, i=1, \dots, m$

!

$$d_i = \begin{cases} \min \{ j : C_i A^j B \neq 0 \} & \text{dlp} \\ j = 0, 1, \dots, n-1 \\ n-1 & \text{jeżeli } C_i A^j B = 0 \text{ dlp} \\ j = 0, 1, \dots, n-1. \end{cases}$$

wskaźnik
odspiegła-
ności.

3

Zatem macierz B^* (pętliowa funkcji macierzy kwadratowej) musi być macierzą o pełnym ranku

$$\boxed{\text{rank } B^* = m}$$

↓ Konstruktywna ta wywoda:

Jak znaleźć F i G , gdy $\det B^* \neq 0$?

$$\boxed{G = B^{*-1} \Lambda}$$

gdzie

$$\Lambda \in \mathbb{R}^{m \times m} \text{ - dowolna}$$

macierza macierzy
diagonalna

F - koido macierzy z $\mathbb{R}^{m \times n}$
spełniająca warunki

$$\text{rank} \begin{bmatrix} C_i (A + BF)^{n-1} B \\ C_i (A + BF)^{n-2} B \\ \vdots \\ C_i (A + BF) B \end{bmatrix} = 1, \quad \forall i \in [1, m]$$

4

Istnieje zatem wsta klasa
mocy odpowiadających F i G

↓ które z nich wybrać?
jaka jest postać $G(s)$?

↓ w praktyce zależy się:

$$F = F^* = -B^{*-1}A^*$$

$$G = G^* = B^{*-1}$$

gdzie

$$A^* = \begin{bmatrix} C_1^T A^{d_1+1} \\ C_2^T A^{d_2+1} \\ \vdots \\ C_m^T A^{d_m+1} \end{bmatrix}$$

$$A^* \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

$$B^* \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

Dla $F = F^*$ oraz $G = G^*$ zachodzi

$$G(s) = \text{diag} \left(s^{-(d_i+1)} \right)_{i=1, \dots, m}$$

5

Pytanie :

Jak zbadać odspiegalswoic
obiektu majac jego macier
transmitacji operatorowch
 $G_p(s)$?

↓
Jeżeli \exists takie r macier
 $r_i \in \mathbb{N}$
 $i = 1, \dots, m$

$$R = \lim_{s \rightarrow \infty} \text{diag}(s^{r_i})_{i=1, \dots, m} G_p(s)$$

we elementy skonczone wlasnosci
wchodzi

$$R = B^*$$

ZADANIE (KACZORZYK):

$$(A, B, C) \leftarrow A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & -2 & -3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

• Indeksy odspiegalswoici :

⑥

$$C_1^T = [1 \ 1 \ 0], \quad C_2^T = [1 \ 0 \ 1]$$

$$\bullet C_1^T B = [1 \ 2] \rightarrow \underline{d_1 = 0}$$

$$\bullet C_2^T B = [0 \ 0]$$

$$C_2^T AB = [-1 \ 1] \rightarrow \underline{d_2 = 1}$$

● Macierz kryterialna B^*

$$B^* = \begin{bmatrix} C_1^T B \\ C_2^T AB \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{rank } B^* = 2 \rightarrow \underline{\text{odsporzadny!}}$$

● Macierz sprzeczni:

$$G^* = B^{*-1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^* = \begin{bmatrix} C_1^T A \\ C_2^T A^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 3 & 5 & 8 \end{bmatrix}$$

$$F^* = -B^{*-1} A^* = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \\ -1 & -2 & -3 \end{bmatrix}$$

7

● Macierz transmittancji operatorowej układu odprężonego:

$$G(s) = C(sI - A - BF^*)^{-1} B G^* =$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} s+1 & 1 & 3 \\ -1 & s-1 & -3 \\ 0 & 0 & s \end{bmatrix}^{-1} \cdot \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{1}{s} & 0 \\ 0 & \frac{1}{s^2} \end{bmatrix} \cdot$$

● Równowinny teor transmittancji układu (A, B, C):

$$G_p(s) = C(sI - A)^{-1} B =$$

$$\frac{1}{s^3 + 3s^2 + 2s + 1} \begin{bmatrix} s^2 + 4s + 3 & 2s^2 + 6s + 3 \\ -s + 2 & s + 3 \end{bmatrix}$$

Biorec pod uwagę względne węzły transmittancji składowych $G_p(s)$ otrzymuje się $r_1 = 1$, $r_2 = 2$

A zatem

$$R = \lim_{s \rightarrow \infty} \begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s^2 \end{bmatrix} G_p(s) = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = B^*$$

8

ODSPRZĘGANIE + POZYCJONOWANIE BIEGUNÓW

● Dobrac macierze **F** oraz **G** za-
pewniające

● macierze $G(s) = C(sI - A - BF)^{-1}BG$

- wielobliwna

- diagonalna

- 0 elementów na głównej
diagonali

$$G(s) = \text{diag}(g_i(s))_{i=1, \dots, m}$$

$$g_i(s) = \frac{1}{s^{d_i+1} + \sum_{k=0}^{d_i} m_{ki} s^k}$$

$$i = 1, \dots, m$$

d_i - indeksy odprzegalności

m_{ki} , $i = 1, \dots, m$

$k = 0, \dots, d_i$

rodane!
wynika z

9

rozwiązanych pieniastki
rownania charakterystycznego
po odspoieniu:

$$\det(sI - A - BF) = 0$$

Order nie ulega

$$\deg[\det(sI - A - BF)] = n$$

(spoienie stajane nie zmienia
order modelu), a zatem poro-
wne orderie uwinie rozniec,
gdy

$$n = m + \sum_{i=1}^m d_i$$

(co jest widoczne po przekształceniu
order ~~transmisji~~ $g_i(s)$, $i=1, \dots, m$
na górną diagonalę $G(s)$).

? Teraz pytanie: jak dobrać
 F i G ?

- (A^* i B^* - zgodnie z tym,
co ustalono wcześniej)

10

Trzeba utworzyć dodatkowe macierze
odpowiadające ipdanej równanie
charakterystyczne:

$$M_j = \begin{bmatrix} m_{j1} & & 0 \\ & m_{j2} & \\ 0 & & \dots \\ & & & m_{jm} \end{bmatrix} =$$

$$= \text{diag}(m_{ji})_{i=1, \dots, m}$$

$$M_j \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

$$j = 0, \dots, \max_{i=1, \dots, m} d_i$$

Następnie:

$$G = B^{*-1}$$

$$F = -B^{*-1} \left[\sum_{j=0}^{\max d_i} M_j CA^j + A^* \right]$$

ZADANIE (КАСЛОВЕК)

Объект (A, B, C) передано
уравнению

Добрать F и G , aby
полиномиальная др. по
корректировке равна $[-2, -3, -4]$.

11

ALGORYTM:

1^o Obliczamy indeksy odspiegol-
wosci $(n=3, m=2)$

$$d_1 = 0$$

$$d_2 = 1$$

2^o Wznanek stosowalosci metody

$$m + \sum_{i=1}^m d_i = 2 + 1 = 3 = n$$

o.k.

3^o

Teraz przyjmijc:

$$g_1(s) = \frac{1}{s^{d_1+1} + m_{d_1 1} s^{d_1} + \dots + m_{01}}$$

$$= \frac{1}{s + m_{01}} \quad \leftarrow \quad \frac{1}{s+2}$$

Np.

$$g_2(s) = \frac{1}{s^{d_2+1} + m_{d_2 2} s^{d_2} + \dots + m_{02}}$$

$$= \frac{1}{s^2 + m_{12} s + m_{02}}$$

$$\leftarrow \frac{1}{s^2 + 7s + 12}$$

Np.

$$\uparrow (s+3)(s+4)$$

12

Zatem

$$\begin{cases} m_{01} = 2 & (\text{domyślnie } m_{11} = 0) \\ m_{02} = 12 & m_{12} = 7 \end{cases}$$

Co pozwala na wyznaczenie macierzy

M_0 oraz $M_1 \leftarrow \max_{i=1, \dots, m} d_i$

$$M_0 = \begin{bmatrix} m_{01} & 0 \\ 0 & m_{02} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 12 \end{bmatrix}$$

$$M_1 = \begin{bmatrix} m_{11} & 0 \\ 0 & m_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 7 \end{bmatrix}$$

Stąd:

$$\sum_{j=0}^{\max d_i} M_j CA^j = M_0 C + M_1 CA = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 5 & -7 & -9 \end{bmatrix}$$

Po dodaniu A^*

$$M_0 C + M_1 CA + A^* = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 8 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

Ostatecznie:

$$F = -B^{*-1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 14 & -7 & -3 \\ -10 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$G = B^{*-1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

1)

Odsprężanie

1) Korekcja neregowa :



$G(s)$ ← rdzono postaci diagonalna
 (odspieczona) macierz
 transmitancji

Zatem kontrolator :

$$G_P(s)G_K(s) = G(s)$$

(Uwaga :
 istotne układ
osi ułożenia
 (bo w przeciwnym
 ułożeniu transmitancja
 jest operatorem)

$$G_K(s) = G_P^{-1}(s)G(s)$$

wzrostek : $G_P(s)$
 musi być odwrócony !

Zadanie :

$$G_P(s) = \begin{bmatrix} \frac{1}{(s+1)(s+3)} & \frac{1}{(s+1)(s+5)} \\ \frac{1}{(s+4)(s+3)} & \frac{1}{(s+3)(s+5)} \end{bmatrix}$$

2)

Zadane poleć ułożyć układ po odprężeniu:

$$G(s) = \begin{bmatrix} \frac{1}{(s+1)(s+3)(s+4)} & 0 \\ 0 & \frac{1}{(s+3)(s+4)(s+5)} \end{bmatrix}$$

- Sprawdzić, czy $G_p(s)$ jest odwracalna

$$G_p^{-1}(s) = \begin{bmatrix} (s+4)(s+1)(s+3) & (s+3)^2(s+4) \\ -(s+3)(s+5)(s+1) & (s+3)(s+4)(s+5) \end{bmatrix}$$

$$G_K(s) = G_p^{-1}(s) G(s) =$$

$$G_K(s) = \begin{bmatrix} 1 & \frac{-(s+3)}{(s+5)} \\ \frac{-(s+5)}{(s+4)} & 1 \end{bmatrix}$$

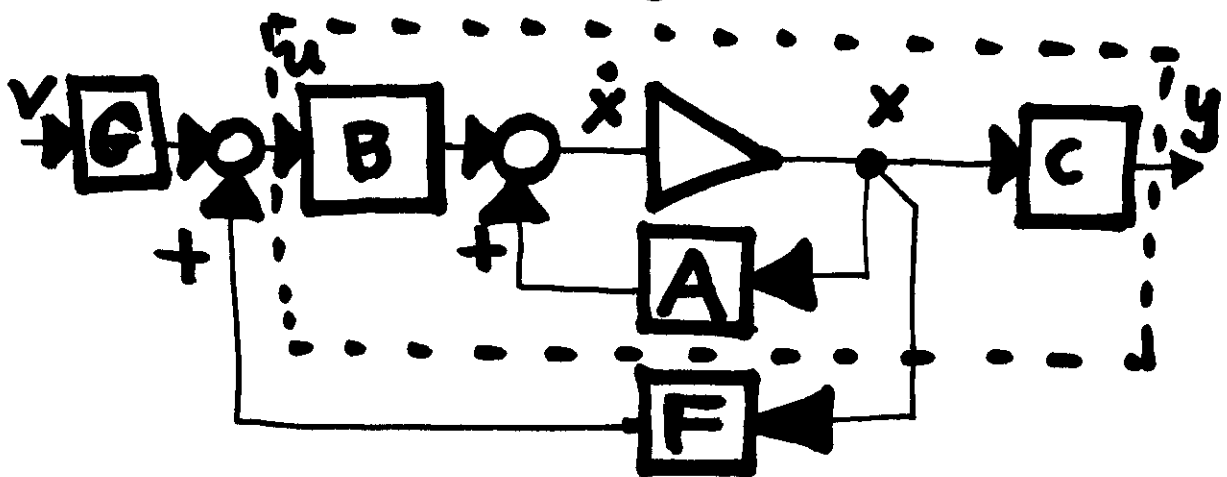


3)

2) Odsprężanie w oparciu o sprzężenie od stanu :

Obiekt :
$$\begin{cases} \dot{x} = Ax + Bu \\ y = Cx \end{cases}$$

$$x \in \mathbb{R}^n, u, y \in \mathbb{R}^m$$



Stęrowanie

$$u = Fx + Gv$$

$$\dot{x} = Ax + BFx + BGv$$

$$(sI - A - BF)X(s) = BGv(s)$$

Cyfli

$$G(s) = C(sI - A - BF)^{-1}BG$$

Wskazywać należy tak dobrać macierze G oraz F , aby owa macierz transmitancji operatorowej

4)

była diagonalna!Procedura odspregowania:

$$R^{m \times n} \ni C = \begin{bmatrix} c_1^T \\ \vdots \\ c_m^T \end{bmatrix} \quad c_i \in R^n \text{ - } i\text{-ty wiersz macierzy } C$$

- Określenie indeksów $d_i, i=1, \dots, m$

$$d_i = \min_{j \in \{0, \dots, n-1\}} \{j : c_i^T A^j B \neq 0\}$$

↑
wektor zerowy

Uwaga:

jeżeli $c_i^T A^j B = 0 \quad \forall j \in \{0, \dots, n-1\}$
 wówczas przyjmijmy się $\underline{d_i = n-1}$

- Utworzenie macierzy kryterialnej

$$R^{m \times m} \ni B^* = \begin{bmatrix} c_1^T A^{d_1} B \\ \vdots \\ c_m^T A^{d_m} B \end{bmatrix}$$

5)

- Test rozwiązalności układu odprężenia

$$\text{rank } B^* = m$$

- ↓ W przypadku pozytywnego rozstrzygnięcia:

$$F = -(B^*)^{-1} A^*$$
$$G = (B^*)^{-1}$$

gdzie

$$R^{m \times n} \Rightarrow A^* = \begin{bmatrix} c_1^T A^{d_1+1} \\ \vdots \\ c_m^T A^{d_m+1} \end{bmatrix}$$

ZADANIE:

Wyznaczyć macierze odprężające F oraz G następującego MIMO - obiektu sterowania:

6

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$n = 3, m = 2$

$= \begin{bmatrix} c_1^T \\ c_2^T \end{bmatrix}$

- Określenie indeksów d_1 i d_2
(zaczynamy od $\underline{j=0}$)

$$c_1^T B = [0 \ 0], j = 0$$

$$c_1^T A B = [1 \ -1], j = 1$$

$$c_2^T B = [1 \ 1], j = 0$$

Zatem:

$$d_1 = 1 \quad d_2 = 0$$

- Macierz kryterialna B^* :

$$B^* = \begin{bmatrix} c_1^T A B \\ c_2^T B \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- Test odprężalności obiektu:
 $\text{rank } B^* \stackrel{?}{=} 2 \quad \text{O.K.}$

- $A^* = \begin{bmatrix} c_1 A^2 \\ c_2 A \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -4 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix}$

7)

Zatem:

- $G = (B^*)^{-1} = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \\ -1/2 & 1/2 \end{bmatrix}$

- $F = -(B^*)^{-1} A^* = \begin{bmatrix} -1,5 & -2,5 & 2 \\ 0,5 & 0,5 & -2 \end{bmatrix}$

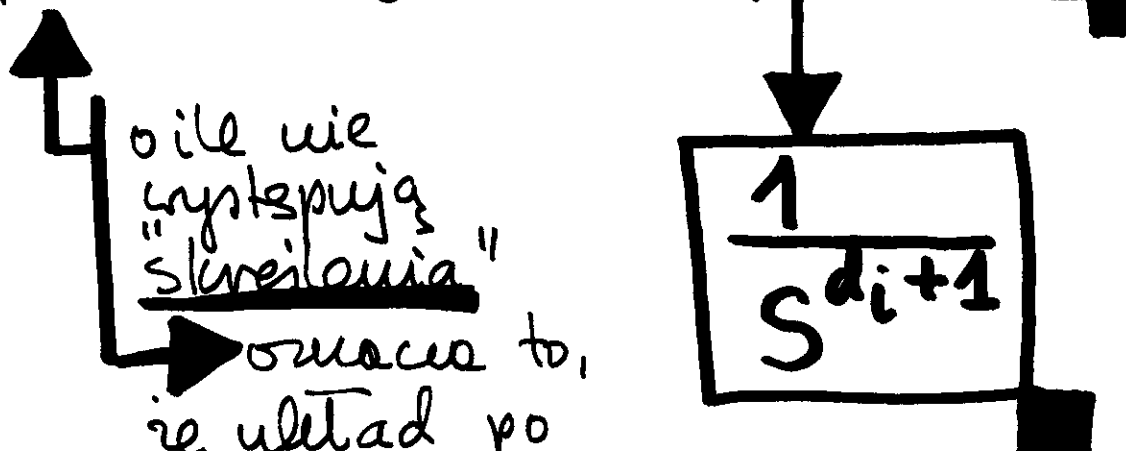
(macierze odspiegające) ●

- $G(s)$ jest macierzą 2×2 :

$$G(s) = \begin{bmatrix} \frac{1}{s^2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{s} \end{bmatrix}$$

- **UWAGA:**

macierze odspiegające $G(s)$ zawsze składają się z diagonalnie posadowionych integratorów



o ile nie występują "skreślenia" → oznacza to, że układ po odspieganiu ma ułamek nieobremowalny → co jest groźne, gdy są niestabilne.